



Stand: 11.09.2017

Stefan Bieger Elektronik
Auf der Platte 18
63667 Nidda
Germany

eMail: stefan@fis-control.de
Internet: www.fis-control.de

Einbau-Informationen im Audi RS6 4B C5 Bj. 2003

Frey Michael
mfidata@t-online.de

Inhaltsverzeichnis:

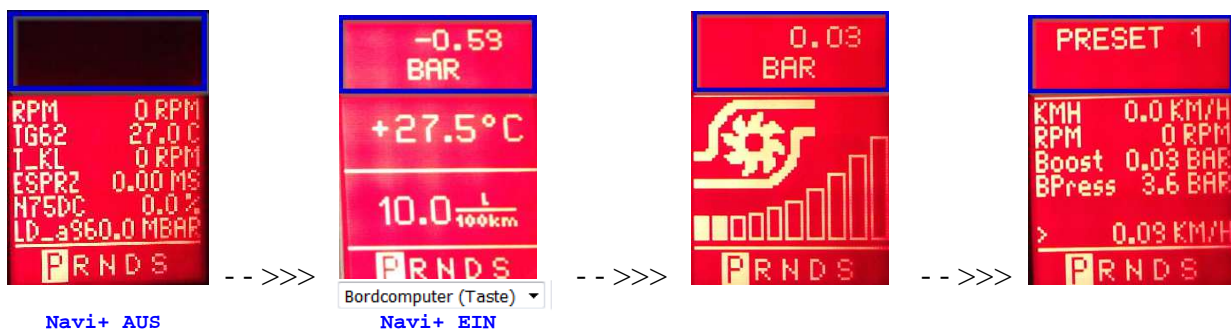
INHALTSVERZEICHNIS:	2
HINWEISE RS6 4B C5 BJ. 2002 MIT RNS-D:	3
ANZEIGEPROBLEM DATEN IM OBEREN FIS-SEGMENT:	3
MESSWERTE-LOGGEN:	3
KONFIGURATION UPLOADEN:	3
EINGEBAUTE SENSOREN :	7
1) BENZINDRUCKSENSOR:	7
HALTERUNG BENZINDRUCKSENSOR:	8
THERMOSCHUTZ BENZINDRUCKSENSOR:	9
2) ZADA LADEDRUCKSENSOR: (TURBOZENTRUM BERLIN):	10
3) GPS-MAUS & TTL-WANDLER:	11
4) HALTERUNG FIS-CONTROL:	13
5) KONFIGURATION ANZEIGEN :	17
6) HINWEISE DIAGNOSE:	18
7) SONSTIGES	18

Hinweise RS6 4B C5 Bj. 2002 mit RNS-D:

Nachfolgende Einbauten konnten mit freundlicher Unterstützung von Stefan Bieger verwirklicht werden. Vor allem das System-Verhalten des RNS-D mit dem Canbus-Gateway (TMC-Box) verursachte einiges an Klärungen. – Nochmals besten Dank für den guten und sehr schnellen Support.

Anzeigeproblem Daten im oberen FIS-Segment:

Navigation RNS-D (Audi Navi+) mit TMC-BOX (CAN-Gateway) werden ggf. nicht sofort Daten im oberen FIS-Segment angezeigt. Das FIS-Display bleibt oben schwarz:



Navi-Plus (RNS-D) über Lautstärkeregler ausschalten und im FIS-Control auf „Preset“ vom Typ „Bordcomputer (Taste)“ wechseln und Navigationssystem wieder einschalten ... Jetzt wird auch bei anderen „Presets“ im oberen FIS-Segment die FIS-Control-Information angezeigt.

Nach diesem Workarround wird in der Regel beim Motorstart bzw. bei Zündung AUS / EIN sofort der obere FIS-Bereich beschrieben und bleibt nicht schwarz.

Messwerte-loggen:

Das Aufzeichnen ist einfach.

Man muss im FIS-Control nur unter EINSTELLUNGEN -> LOGGING das Häkchen setzen.

Ab dem Moment zeichnet das FIS-Control alle Messwerte auf, die es aktuell empfängt.

Unter EINSTELLUNGEN -> FLASH SPEICHER -> SENDE LOGS kannst man die entsprechende Log-Datei auswählen und dann per Bluetooth an das Laptop senden. Empfang geht wie gehabt mittels TeraTerm bzw. HyperTerminal.

Mit dem Tool auf der FIS-Control Webseite kann man die Logdatei ins CSV-Format konvertieren. CSV-Dateien kann man dann beispielsweise mit Excel öffnen und sich dann auch Diagramme zeichnen lassen.

Durch das Umschalten der Presets wird das Logging nicht beendet. Eine neue Logdatei wird beim Einschalten der Zündung angelegt, oder wenn man unter EINSTELLUNGEN -> LOGGING das Häkchen kurz wegnimmt und wieder setzt.

Konfiguration uploaden:

EINSTELLUNGEN -> FLASH SPEICHER -> LADE EINSTELLUNGEN -> BLUETOOTH wählen und dann die Konfig-Datei mit der Android-App oder mit dem Laptop senden.

Beispiel einer Konfiguration erstellt mit Online Konfigurator:

Link: <http://www.fis-control.de/config.html>

Bilder: siehe Seite 17

CAN-Bus Kanal Telematik

Sprache Deutsch

Steuergerät 17 - Kombiinstrument ☐ CAN

Messwertblock 12

Einheit Metrisch

Startlogo 1 Vollbild Startlogo-Wartezeit [ms] 10

Ladedruck Externe Sensoren ☐ CAN Messwertblock 2 bar absolut

Sensoren

Sensor 1	Aus
Sensor 2	Aus
Sensor 3	Raid HP Benzindruck
Sensor 4	Aus
Sensor 5	Aus
Sensor 6	Zada Boost
Sensor 7	Aus

Einheit Metrisch

Startlogo 1 Vollbild Startlogo-Wartezeit [ms] 10

Ladedruck Externe Sensoren ☐ CAN Messwertblock 2 bar absolut

Sensoren

Sensor 1	Aus
Sensor 2	Aus
Sensor 3	Raid HP Benzindruck
Sensor 4	Aus
Sensor 5	Aus
Sensor 6	Zada Boost
Sensor 7	Aus

Preset	Bezeichnung	Steuergerät	CAN	Block	Wert	Ansicht	Obere Grenze	Untere Grenze	Obere Linie	Untere Linie
1	General	17 - Kombiinstrument	<input type="checkbox"/>	17	3	Kollektion	0	0	0	0
2	Ladedruck Zada	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	2	2	Ladedruck	1,5	-0,8	1	0
3	Ladedruck	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	2	2	Kurve	1,5	-0,8	1	0
4	Benzindruck	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	1	3	Einzelwert	7	0	6	4,7
5	GPS KM/H	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	3	3	Einzelwert	310	0	250	100
6	Ladedruck-Zada	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	2	2	Bordcomputer (Taste)	1,5	-0,8	1	0
7	GPS KM/H	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	3	3	Bordcomputer (Taste)	310	0	250	100
8	GPS	Externe Sensoren	<input type="checkbox"/>	0	2	Kollektion	0	0	0	0
9	Motor	01 - Motor	<input type="checkbox"/>	1	1	Kollektion	0	0	0	0

Autostart Motorstart

Titelzeile FIS-Control

Logging ☐

Andere Balken ☒

GPS Baudrate 9600

Modifikationen ☐ oPDC ☐ Engel ☐ Juha ☐ Auber ☐ Nico ☐ Separator ☐ L-Leitung A4 ☐ L-Leitung A6 ☒ AVF Ladedruck ☐
Diag ☐ Slow Overview ☐ MAP Faktor ☐ Enrico ☐ Hrdina ☐ 3 Tasten ☐ Pflieger ☐ TT Tacho ☐ AFR ☐ Wischer ☐
B6 Tacho ☐ Trasky ☐ Demo ☐ Schwind ☐ Skols ☐ oPDC B6 ☐ RPM CAN ☐ RFK ☐ RFK

Kollektion	Zeile	Block	Wert
1	1	1	1
1	2	1	2
1	3	3	2
1	4	110	3
1	5	122	3
1	6	113	4
2	1	0	12
2	2	0	11
2	3	0	13
2	4	0	14
2	5	0	15
2	6	0	16
3	1	1	1
3	2	1	2
3	3	0	6
3	4	0	3
3	5	1	3
3	6	0	11
4	1	14	3
4	2	15	1
4	3	16	1
4	4	16	2
4	5	17	1
4	6	17	2

Autostart Motorstart

Titelzeile FIS-Control

Logging ☐

Steuergeräte-Einstellungen

Externe Sensoren ▼ CAN ☐ Interbyte Delay 50 Block Delay 150 Fastinit ☐ Sichtbar ☒

Alle Steuergeräte anzeigen Keine Steuergeräte anzeigen

Maskierung

Messwertblock 1 ☒
 Messwertblock 2 ☒
 Messwertblock 3 ☒
 Messwertblock 4 ☒
 Messwertblock 5 ☒
 Messwertblock 6 ☒
 Messwertblock 7 ☒
 Messwertblock 8 ☒
 Messwertblock 9 ☒
 Messwertblock 10 ☒
 Messwertblock 11 ☒
 Messwertblock 12 ☒
 Messwertblock 13 ☒
 Messwertblock 14 ☒
 Messwertblock 15 ☒
 Messwertblock 16 ☒
 Messwertblock 17 ☒
 Messwertblock 18 ☒
 Messwertblock 19 ☒
 Messwertblock 20 ☒
 Messwertblock 21 ☐

01 - Motor
Externe Sensoren
01 - Motor
02 - Automatik Getriebe
03 - ABS Bremsen
04 - Lenkwinkelgeber
05 - Zugang- und Startberechtigung
06 - Beifahrer Sitzpositionsspeicher
07 - Anzeige und Bedieneinheit
08 - Klima und Heizung
09 - Zentralelektrik
0A
0B - Luftzusatzheizung
0C
0D - Schiebetür links
0E - Mediaplayer 1
0F - Digital Radiotuner
10 - Einparkhilfe
11 - Motor 2

CAN

Interbyte Delay 50

Block Delay 0

Fastinit

Sichtbar

Geräte anzeigen

Messwert-Beschreibung

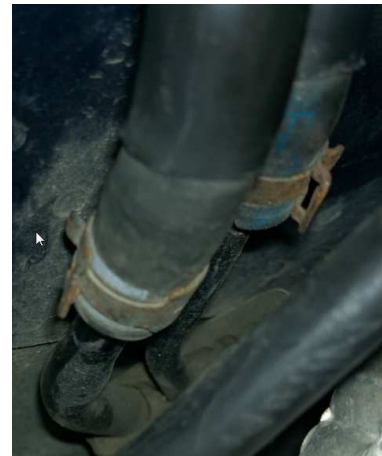
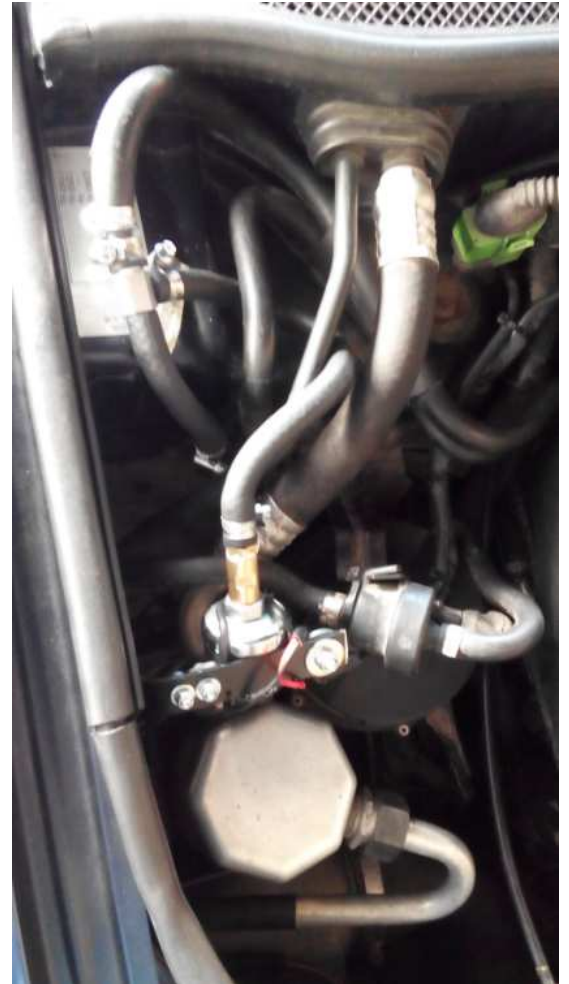
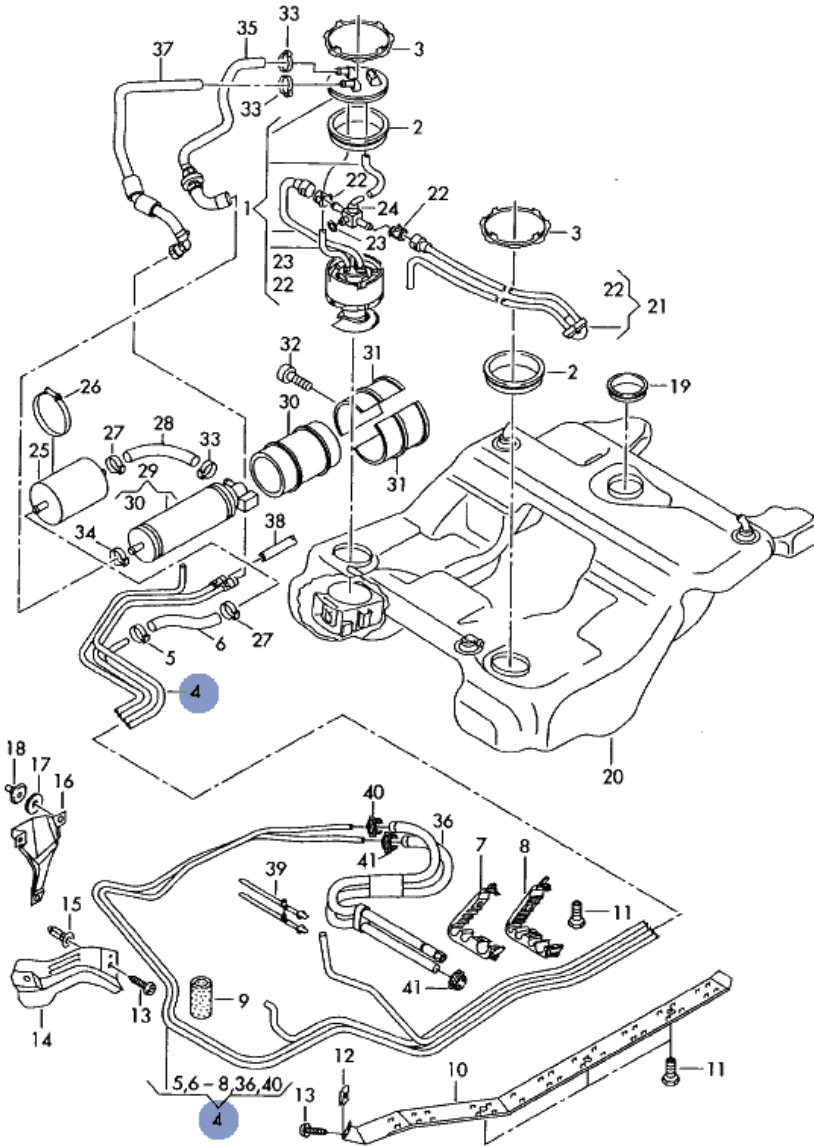
<input checked="" type="checkbox"/> 17 - Kombiinstrument	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 1	Bezeichnung	KMH	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 17 - Kombiinstrument	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 2	Bezeichnung	RPM	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 17 - Kombiinstrument	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 3	Bezeichnung	ÖPress	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 17 - Kombiinstrument	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 4	Bezeichnung	Zeit	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 3	Bezeichnung	BPress	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	3	Wert 2	Bezeichnung	LMM	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 4	Bezeichnung	AGT	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	110	Wert 3	Bezeichnung	ESPRZ	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	114	Wert 4	Bezeichnung	N75DC	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	117	Wert 4	Bezeichnung	LuD	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 1	Bezeichnung	RPM	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	14	Wert 3	Bezeichnung	ZA_ges	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	15	Wert 1	Bezeichnung	ZAus_1	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	15	Wert 2	Bezeichnung	ZAus_2	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	15	Wert 3	Bezeichnung	ZAus_3	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	16	Wert 1	Bezeichnung	ZAus_4	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	16	Wert 2	Bezeichnung	ZAus_5	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	16	Wert 3	Bezeichnung	ZAus_6	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	17	Wert 1	Bezeichnung	Zaus_7	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	17	Wert 2	Bezeichnung	Zaus_8	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	113	Wert 4	Bezeichnung	LuD	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	2	Wert 4	Bezeichnung	BD	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	3	Wert 4	Bezeichnung	GPS	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	3	Wert 3	Bezeichnung	>	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 1	Bezeichnung	>	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 2	Bezeichnung	>	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 3	Bezeichnung	>	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	4	Wert 4	Bezeichnung	>	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 1	Bezeichnung	RPM	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 2	Bezeichnung	TG62	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 3	Bezeichnung	L_B1	Zeige Einheit <input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	1	Wert 4	Bezeichnung	L_B2	Zeige Einheit <input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	118	Wert 4	Bezeichnung	LD_a	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	3	Wert 1	Bezeichnung	RPM	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Sensoren	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	2	Wert 2	Bezeichnung	Boost	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	122	Wert 3	Bezeichnung	Torq	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	110	Wert 2	Bezeichnung	TG62	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 17 - Kombiinstrument	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	15	Wert 4	Bezeichnung	CON	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	2	Wert 3	Bezeichnung	G70	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	2	Wert 4	Bezeichnung	G246	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/> 01 - Motor	▼ CAN	<input type="checkbox"/> Block	3	Wert 2	Bezeichnung	LMass	Zeige Einheit <input checked="" type="checkbox"/>

Bilder : siehe Seite 17

Eingebaute Sensoren :

1) Benzindrucksensor:

(RS6 : eingebaut in Zulaufleitung 36 , Motorraum rechts , Leitung mit blauer Markierung)



die Leitungen wurden nicht gekürzt; es wurde lediglich ein Metall-T-Stück eingebaut

VW-Teilenummer T-Stück : 044-127-563-A

Benzindruck-Sensor : Prosport ca. 60€

Der Benzindrucksensor misst den Druck in die Leitung mit der blauen Markierung.

Halterung Benzindrucksensor:



Die Halterung wird angepasst an den Sensor gefertigt. Der Sensor ist gesichert gegen Herausrutschen aus der Halterung, auch wenn alle Schrauben locker sind ...

Thermoschutz Benzindrucksensor:

da der RS6 Motor den Sensor stark aufheizt wird ein Thermoschutz (schwer entflammbar) verbaut.



2) Zada Ladedrucksensor: (Turbozentrum Berlin):



Turbozentrum Berlin : 56€

Stahlgruber - Steckverbinder : 7€

Superseal Set AMP-Superseal 1.5mm Series Polzahl Gesamt 3 TE



★★★★★ (0) Artikel bewerten



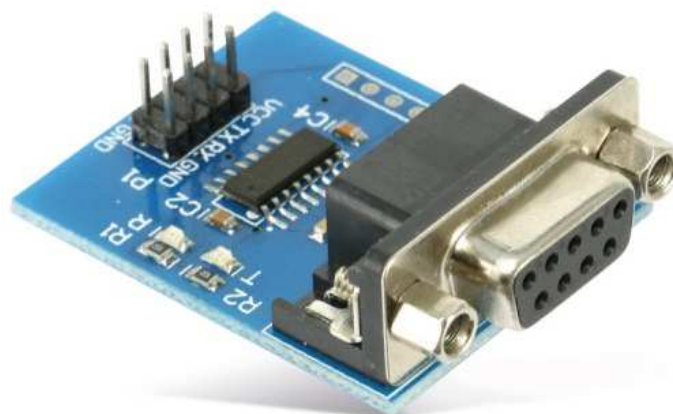
Der Ladedruck wird am Saugrohr / Benzindruckregler abgenommen. Es werden originale Audi Unterdruckschläuche mit Gewebeummantelung verbaut (hohe Motortemperaturen) ! Der Zada Filter für den Ladedrucksensor wird zum Schutz des Sensors verbaut ... (siehe Bild)

3) GPS-Maus & TTL-Wandler:

NEO-7M Mini-GPS-Modul Präzision mit Kompass Serial GPS Empfänger ... (Modellflug Elektronik)



Amazon : ca. 20€



Pollin: ca. 10€

Die GPS-Maus wird hinter dem Kombiinstrument zwischen Blech und Kunststoff-Armaturenbrett eingebaut. An der Einbaustelle befindet sich eine geeignete Niesche beim A6 4B ! Damit die Daten vom FIS-Control über die RS232-Schnittstelle ausgewertet werden, muss ein Gender-Changer TX-RX benutzt werden!



GPS-Maus gesichert gegen Verrutschen und Klappergeräusche ...

Gender-Changer Eigenbau



Anzeige Testdaten am Laptop (per Hyperterminal ausgelesen) :

```
$GPVTG,T,M,0.493,N,0.913,K,A=26
$GPGGA,1.60,14.00,4926.71399,N,01152.40811,E,1.05,2.76,358.8,M,46.3,M,0.0,0000.0
$GPGSA,A,3,27,18,08,20,07,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00,00
$GPGSV,3,1,11,07,13,315,27,08,26,294,27,10,43,159,15,13,06,031,73
$GPGSV,3,2,11,16,61,215,18,55,114,22,20,14,042,15,21,50,065,10,72
$GPGSV,3,3,11,26,38,185,21,27,63,300,25,30,01,346,4E
$GPGGA,1.60,14.00,4926.71399,N,01152.40811,E,1.60,14.00,A,A=6C
```

Zur besseren Kontrolle wird der TTL-Wandler in einer durchsichtigen Kunststoffbox verbaut. Ist der TTL Wandler funktionstüchtig blinkt eine Zustandsdiode auf der Platine.



Die RS232-Schnittstelle ist mit dem TTL-Wandler oberhalb der Sicherungen untergebracht. Die Stromversorgung wird mittels eines zusätzlichen Sicherungsträgers abgesichert. Als Stromversorgung für GPS-Maus und TTL-Wandler dient ein an der unteren Armaturen Brettverkleidung eingebauter 12V USB-Adapter.



Der 12V-USB-Adapter wurde so verbaut, dass der zweite USB-Ausgang als Ladeanschluss für andere USB-Geräte genutzt werden kann. Ferner lässt sich alles besser demontieren und bei einem Defekt austauschen.



4) Halterung FIS-Control:

Das Gehäuse wird am Zusatzrelaishalter befestigt, da weitgehend unbenutzt:

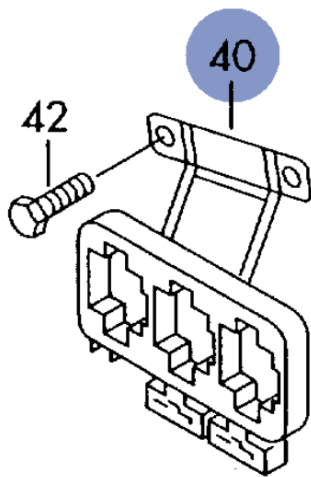


Bild-1

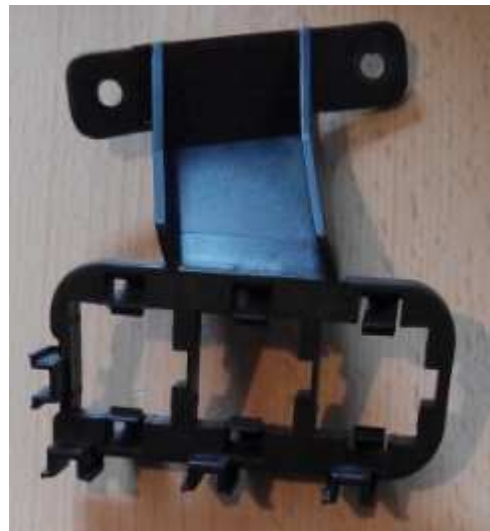


Bild-2

40	4B1 937 503	Zusatzrelaistraeger	Llkg	1
42	N 010 264 4	Sechskantschraube	M5X20	X



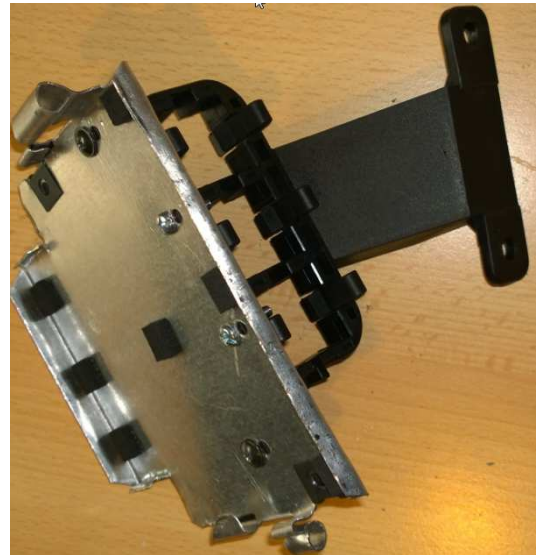
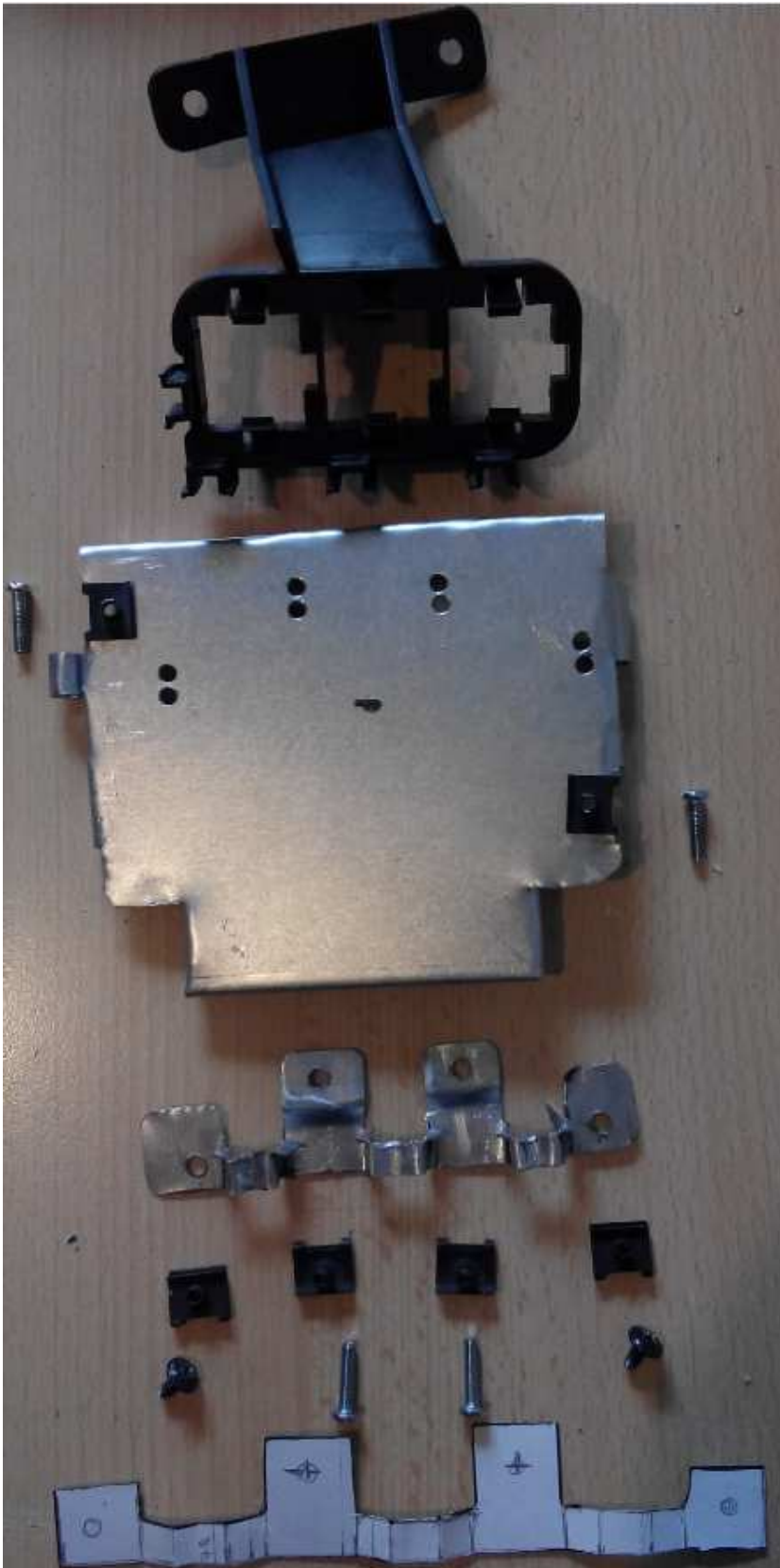
Bild-3



Bild-4

Zur Demontage wird entweder der Zusatzrelaishalter abgeschraubt (Kombiinstrument muss gelockert und gedreht werden und Schraube Pos.42 entfernen!) oder es werden die Schrauben, welche durch das FIS-Control-Gehäuse geschraubt sind, gelöst (siehe Bild 3 und 4).

Bodenplatte für Halterung:



Die Bodenplatte wird aus einem gut biegbaren nicht rostendem Metallblech gefertigt. Erstellt man sich zuerst ein Papiermuster kann man mit etwas Geschick die Bodenplatte und aufgesetzte Metallstreifen fertigen. Denkbare wäre auch alternativ ein 3D-Druck aus Kunststoff. Der Aufwand lohnt sich für eine Halterung bzw. einen Prototyp nicht...

Einbau FIS-Control hinter der unteren Lenkradverkleidung:



(vor dem Einbau)



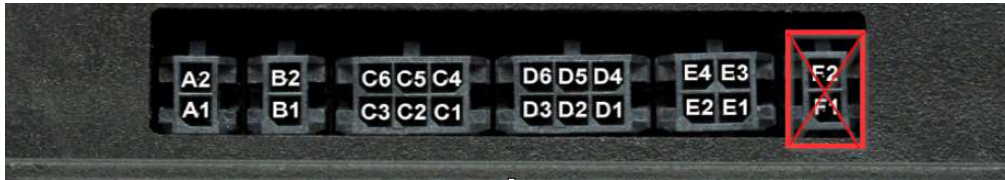
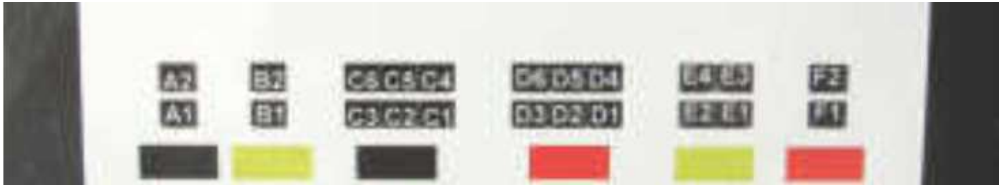
(Test Einbauposition)



(eingebaute FIS-Control mit Verkabelung : L-Line, 5V-USB-Stromversorgung für GPS-Maus + TTL-Wandler)
Zur besseren Demontage wurden diverse Steckverbinder zwischen Fahrzeug und FISCONTROL verbaut.

FIS-Control 2.2

Verdrahtungsplan für Kabelsätze / Wiring diagram for cable sets



in Buchse F (F2, F1) darf kein Kabel gesteckt werden ! Sonst OBD-Error !



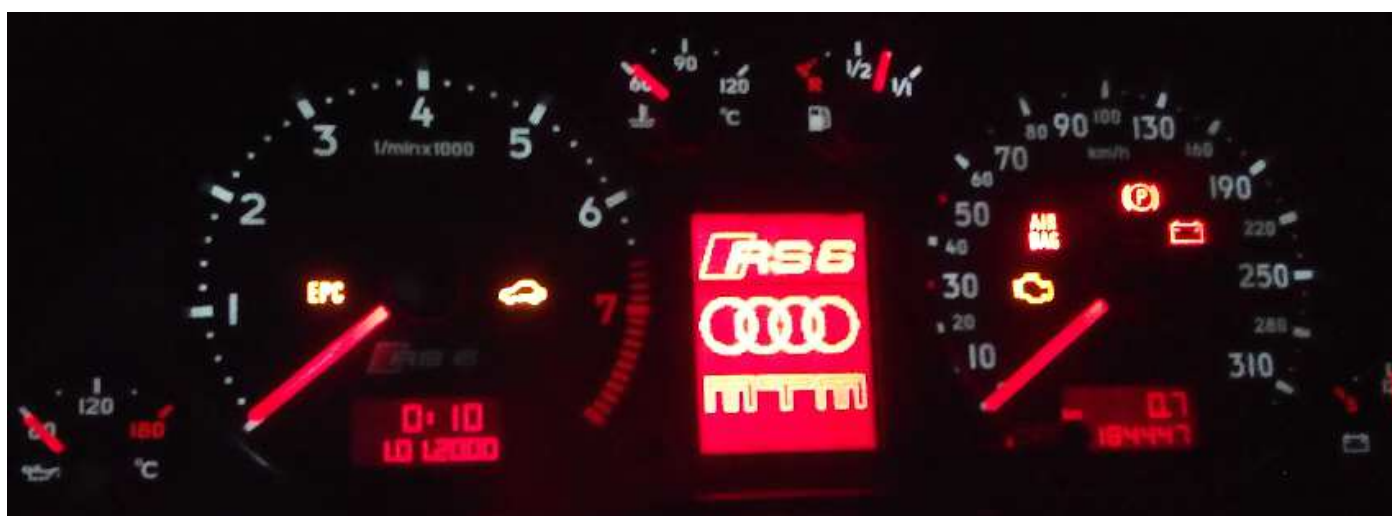
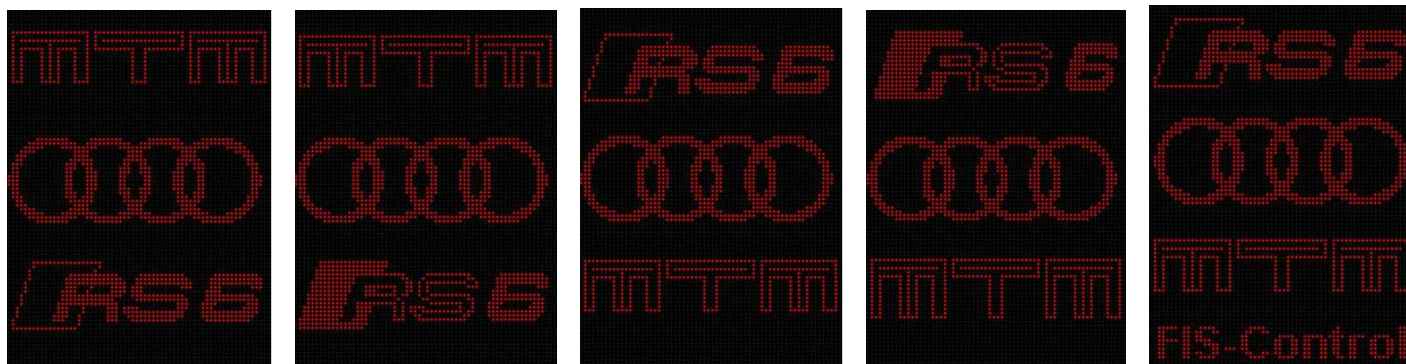
5) Konfiguration Anzeigen :

siehe Online Beschreibung FIS-Control: <http://www.fis-control.de/handbuch.html>

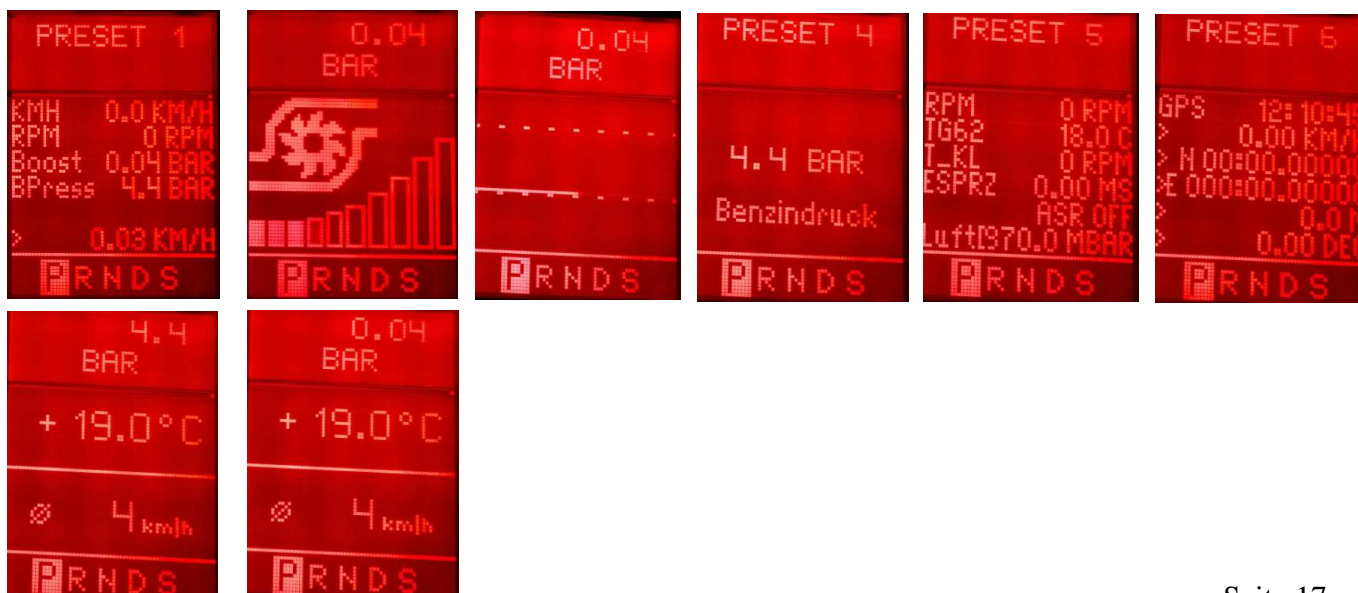
erstellte auswählbare Startlogos für RS6 (Übersicht):



Startlogos (Beispiele Ansicht im FIS Audi RS6 4B C5 Bj.2003) :



definierte Presets 1-8 (erstellt mittels Online Konfigurator: <http://www.fis-control.de/config.html>)



6) Hinweise Diagnose:

Fehler auslesen und löschen geht mit dem FIS-Control. Jedoch nicht per WBH-Diag über Bluetooth. Die Anbindung an WBH-Diag wurde nur dafür gemacht, dass man den Tacho beim Einbau vom FIS-Control passend codieren kann.

WBH-Diag, VAG-COM bzw VCDS-lite:

Wenn man WBH-Diag, VAG-COM bzw VCDS-lite komplett nutzen will, dann geht das nicht per Bluetooth, sondern nur per RS232. Das RS232-Kabel kann oberhalb der Sicherungen herausgezogen werden, um FIS-Control an ein Laptop anzuschliessen.

VAG-COM läuft nicht per Bluetooth. Es muss das RS232-Kabel angesteckt werden und K-Line im FIS-Control Menü aktiviert werden. Nähere Infos siehe Online-Hilfe FIS-Control.

Hat WBH-Diag Kontakt zum Motorsteuergerät

so gehen nur die Funktionen

- Steuergeräte-Infos
- Meßwerte
- Softwarekonfiguration und
- Kanalanpassung



Die Fehlercodes sind nicht eingebaut.

Ist FIS-Control aktiv und es wird mit VCDS gleichzeitig über den Diagnoseport auf ein Steuergerät zugegriffen kommt es zu einem OBD-Error. VCDS Dongle erneut anstecken und VCDS starten.

Ggf. FIS-Control deaktivieren über FIS-Control-Menü → Menue-Eintrag „ENDE“

Torque:

Torque ist nicht ganz einfach zu konfigurieren. Siehe Informationen Link:

https://www.blafusel.de/obd/wbhdiaopro_bt.html - 9

7) Sonstiges

Abweichung GPS-Maus-Uhrzeit zur Audi Funkuhr:



Ursache: GPS-Maus bezieht die Uhr-Zeit vom Satelliten!